

# Fondamenti Logici dell'Informatica

*Corso di Laurea Magistrale in Informatica*

**Logica e Verifica**

Fabio Zanasi



ALMA MATER STUDIORUM  
UNIVERSITÀ DI BOLOGNA

Anno Accademico 2022-2023

## La Verifica di Programmi e Sistemi — I

- ▶ In condizioni *normali*, i programmi e i sistemi hardware concorrenti e distribuiti *non* sono sottoposti a verifica, ma solo a testing.

## La Verifica di Programmi e Sistemi — I

- ▶ In condizioni *normali*, i programmi e i sistemi hardware concorrenti e distribuiti *non* sono sottoposti a verifica, ma solo a testing.
- ▶ Quando, però, il sistema in questione è *mission critical*, ossia le conseguenze di un suo eventuale malfunzionamento risulterebbero devastanti, si può ricorrere ad una parziale o totale verifica.
- ▶ Esempi di sistemi mission critical:
  - ▶ **Avionica.**
  - ▶ **Centrali Nucleari.**
  - ▶ **Transazioni Bancarie.**

## La Verifica di Programmi e Sistemi — I

- ▶ In condizioni *normali*, i programmi e i sistemi hardware concorrenti e distribuiti *non* sono sottoposti a verifica, ma solo a testing.
- ▶ Quando, però, il sistema in questione è *mission critical*, ossia le conseguenze di un suo eventuale malfunzionamento risulterebbero devastanti, si può ricorrere ad una parziale o totale verifica.
- ▶ Esempi di sistemi mission critical:
  - ▶ **Avionica.**
  - ▶ **Centrali Nucleari.**
  - ▶ **Transazioni Bancarie.**
- ▶ Ma cosa significa verificare la correttezza di un sistema?

## La Verifica di Programmi e Sistemi — I

- ▶ In condizioni *normali*, i programmi e i sistemi hardware concorrenti e distribuiti *non* sono sottoposti a verifica, ma solo a testing.
- ▶ Quando, però, il sistema in questione è *mission critical*, ossia le conseguenze di un suo eventuale malfunzionamento risulterebbero devastanti, si può ricorrere ad una parziale o totale verifica.
- ▶ Esempi di sistemi mission critical:
  - ▶ **Avionica.**
  - ▶ **Centrali Nucleari.**
  - ▶ **Transazioni Bancarie.**
- ▶ Ma cosa significa verificare la correttezza di un sistema?
- ▶ Data la descrizione di un sistema  $\mathcal{S}$  e una proprietà  $P$  che descriva il comportamento atteso, occorre **verificare** che  $\mathcal{S}$  effettivamente soddisfi  $P$ .

## La Verifica di Programmi e Sistemi — II

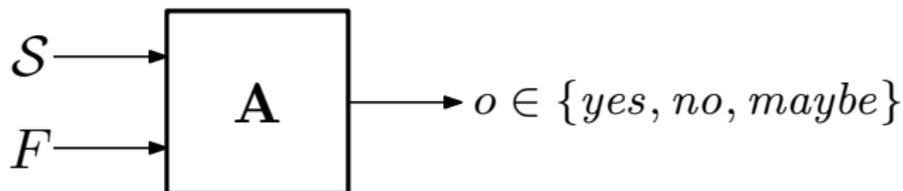
- ▶ L'informatica si è interessata fin dalla sua nascita al problema della verifica di correttezza di programmi e sistemi.

## La Verifica di Programmi e Sistemi — II

- ▶ L'informatica si è interessata fin dalla sua nascita al problema della verifica di correttezza di programmi e sistemi.
- ▶ Cosa succede se si insiste sul fatto che la verifica debba essere fatta in modo *automatico*?

## La Verifica di Programmi e Sistemi — II

- ▶ L'informatica si è interessata fin dalla sua nascita al problema della verifica di correttezza di programmi e sistemi.
- ▶ Cosa succede se si insiste sul fatto che la verifica debba essere fatta in modo *automatico*?
- ▶ Quasi sempre lo scenario è rappresentabile come segue:



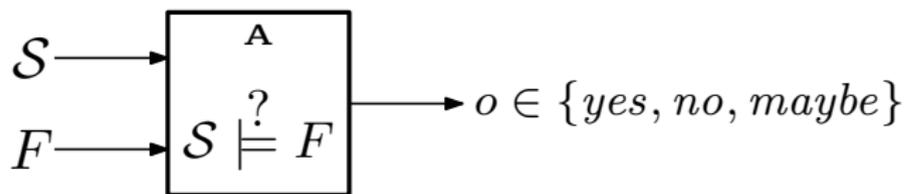
- ▶ Il fatto che tra le possibili risposte di **A** ci sia anche *maybe* dipende dal fatto che il problema di verificare se  $\mathcal{S}$  soddisfa  $P$  è spesso indecidibile.
  - ▶ In tal caso non si può fare altro che risolvere un'approssimazione del problema.

## Il Model Checking

- ▶ Nel model checking, si fa verifica considerando la proprietà  $P$  come una formula di una opportuna logica e il sistema come un'interpretazione per essa.

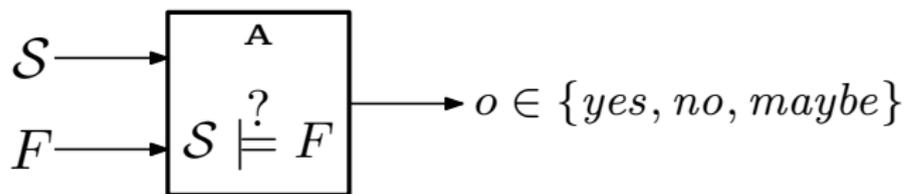
# Il Model Checking

- ▶ Nel model checking, si fa verifica considerando la proprietà  $P$  come una formula di una opportuna logica e il sistema come un'interpretazione per essa.
- ▶ Graficamente:



# Il Model Checking

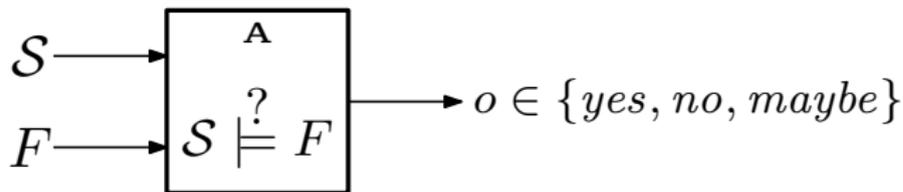
- ▶ Nel model checking, si fa verifica considerando la proprietà  $P$  come una formula di una opportuna logica e il sistema come un'interpretazione per essa.
- ▶ Graficamente:



- ▶ Bisogna però capire:
  - ▶ In che senso un *sistema* o *programma* possa essere visto come un'interpretazione.

# Il Model Checking

- ▶ Nel model checking, si fa verifica considerando la proprietà  $P$  come una formula di una opportuna logica e il sistema come un'interpretazione per essa.
- ▶ Graficamente:



- ▶ Bisogna però capire:
  - ▶ In che senso un *sistema* o *programma* possa essere visto come un'interpretazione.
  - ▶ Quale sia la *logica* adatta a specificare le proprietà d'interesse.

## Le Strutture di Kripke

- ▶ Supponiamo che  $AP$  sia un insieme di proposizioni atomiche, che catturino le proprietà di interesse di uno stato, magari astraendo sullo stato stesso.

# Le Strutture di Kripke

- ▶ Supponiamo che  $AP$  sia un insieme di proposizioni atomiche, che catturino le proprietà di interesse di uno stato, magari astruendo sullo stato stesso.
- ▶ Una **struttura di Kripke** su  $AP$  è una quadrupla  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  dove:
  - ▶  $S$  è un insieme di *stati*.
  - ▶  $S_0 \subseteq S$  è l'insieme degli *stati iniziali*.
  - ▶  $R \subseteq S \times S$  è la *relazione di transizione*, che supponiamo totale: per ogni  $s \in S$  esiste  $t \in S$  con  $(s, t) \in R$ .
  - ▶  $L : S \rightarrow \mathbf{P}(AP)$  è una *funzione di etichettatura*.

## Le Strutture di Kripke

- ▶ Supponiamo che  $AP$  sia un insieme di proposizioni atomiche, che catturino le proprietà di interesse di uno stato, magari astruendo sullo stato stesso.
- ▶ Una **struttura di Kripke** su  $AP$  è una quadrupla  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  dove:
  - ▶  $S$  è un insieme di *stati*.
  - ▶  $S_0 \subseteq S$  è l'insieme degli *stati iniziali*.
  - ▶  $R \subseteq S \times S$  è la *relazione di transizione*, che supponiamo totale: per ogni  $s \in S$  esiste  $t \in S$  con  $(s, t) \in R$ .
  - ▶  $L : S \rightarrow \mathbf{P}(AP)$  è una *funzione di etichettatura*.
- ▶ L'insieme degli stati si suppone spesso essere finito, questo per garantire la decidibilità.
- ▶ La funzione di etichettatura ha il ruolo di dire quale proposizione atomiche valgono in ogni stato.

## Programmi Concorrenti come Strutture

- ▶ Consideriamo il seguente *programma concorrente*:

$$(\ell_1 : \mathbf{x} \leftarrow 0 ; \ell_2 : \mathbf{y} \leftarrow 1) \parallel (\ell_3 : \mathbf{y} \leftarrow 0 ; \ell_4 : \mathbf{x} \leftarrow 1)$$

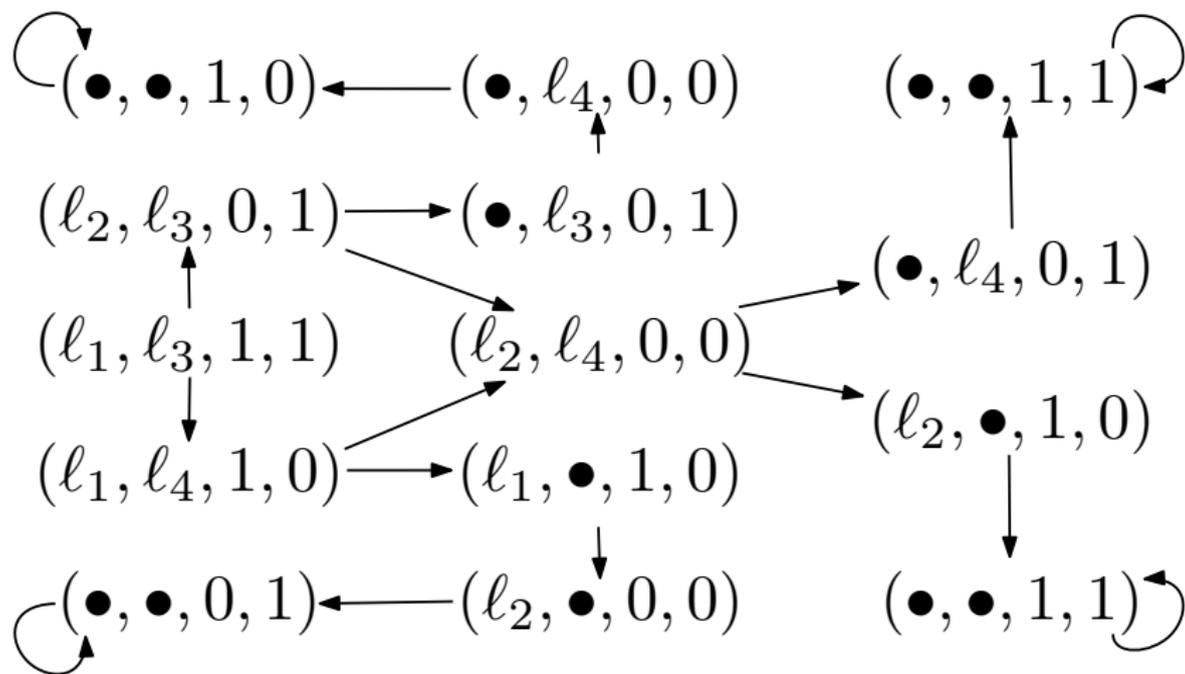
- ▶ L'insieme degli *stati* di questo programma può essere visto come l'insieme

$$\{\ell_1, \ell_2, \bullet\} \times \{\ell_3, \ell_4, \bullet\} \times \{0, 1\} \times \{0, 1\}$$

mentre l'unico stato iniziale potrebbe essere  $(\ell_1, \ell_3, 1, 1)$ .

- ▶ La relazione di transizione corrisponde a quella intuitiva, ed è costruita usando il principio dell'interleaving.

# Programmi Concorrenti come Strutture



## Programmi Concorrenti come Strutture

- ▶ L'insieme  $AP$  potrebbe *per esempio* contenere le seguenti proposizioni:
  - ▶ Una proposizione chiamata **null**, che modella il fatto che entrambe le variabili  $x$  e  $y$  valgono 0.
  - ▶ Una proposizione chiamata **stop**, che modella la terminazione del programma.

# Programmi Concorrenti come Strutture

- ▶ L'insieme  $AP$  potrebbe *per esempio* contenere le seguenti proposizioni:
  - ▶ Una proposizione chiamata **null**, che modella il fatto che entrambe le variabili  $x$  e  $y$  valgono 0.
  - ▶ Una proposizione chiamata **stop**, che modella la terminazione del programma.
- ▶ Formalmente,
  - ▶ **null**  $\in L(S)$  se e solo se le ultime due componenti di  $S$  sono entrambe 0.
  - ▶ **stop**  $\in L(S)$  se e solo se le prime due componenti di  $S$  sono entrambe  $\bullet$ .

## Programmi Concorrenti come Strutture

- ▶ L'insieme  $AP$  potrebbe *per esempio* contenere le seguenti proposizioni:
  - ▶ Una proposizione chiamata **null**, che modella il fatto che entrambe le variabili  $x$  e  $y$  valgono 0.
  - ▶ Una proposizione chiamata **stop**, che modella la terminazione del programma.
- ▶ Formalmente,
  - ▶  $\text{null} \in L(S)$  se e solo se le ultime due componenti di  $S$  sono entrambe 0.
  - ▶  $\text{stop} \in L(S)$  se e solo se le prime due componenti di  $S$  sono entrambe  $\bullet$ .
- ▶ Ciò non toglie che  $AP$  possa contenere anche tante altre proposizioni atomiche, come per esempio  $x = 0$ ,  $y = 1$ ,  $\ell_1$ , il cui significato è intuitivo.

## Come Specificare Proprietà di Sistemi?

- ▶ Un'idea ovvia e anche abbastanza interessante consiste nell'utilizzare come linguaggio in cui specificare le proprietà dei sistemi nient'altro che la **logica proposizionale** in cui le proposizioni atomiche sono gli atomi.

## Come Specificare Proprietà di Sistemi?

- ▶ Un'idea ovvia e anche abbastanza interessante consiste nell'utilizzare come linguaggio in cui specificare le proprietà dei sistemi nient'altro che la **logica proposizionale** in cui le proposizioni atomiche sono gli atomi.
- ▶ In questo modo possiamo parlare del sistema in senso statico, ossia della struttura di Kripke *e di un suo stato*.

## Come Specificare Proprietà di Sistemi?

- ▶ Un'idea ovvia e anche abbastanza interessante consiste nell'utilizzare come linguaggio in cui specificare le proprietà dei sistemi nient'altro che la **logica proposizionale** in cui le proposizioni atomiche sono gli atomi.
- ▶ In questo modo possiamo parlare del sistema in senso statico, ossia della struttura di Kripke *e di un suo stato*.
- ▶ Ad esempio potremmo concludere che:

$$\mathcal{M}, (\ell_1, \ell_3, 0, 0) \models \text{null} \wedge \neg \text{stop}$$

$$\mathcal{M}, (\bullet, \bullet, 1, 1) \models \text{null} \rightarrow \text{stop}$$

- ▶ Al limite, si potrebbe per esempio scrivere  $\mathcal{M} \models F$  se solo se  $\mathcal{M}, S \models F$  per ogni  $S \in S_0$ .
- ▶ Manca però *completamente* l'aspetto dinamico. Come esprimere proprietà relative all'**evoluzione** del sistema?
  - ▶ Ad esempio: **reachability**, **safety**, etc.

# Logiche Temporali

- ▶ Le logiche temporali possono essere viste come estensioni della logica proposizionale ottenute dotando quest'ultima di **operatori modali** che permettano di esprimere:
  - ▶ In che senso una formula vale *nel futuro*.
  - ▶ Il fatto che certe formule valgano *in alcune* esecuzioni nondeterministiche, oppure *in tutte*.
- ▶ **Operatori Temporali**
  - ▶ Potremmo per esempio voler dire che una certa formula  $F$  *vale ora e rimane valida nel futuro*, e in tal caso scriviamo  $(G F)$ .
  - ▶ Altra cosa è dire che una certa formula  $F$  *vale dopo la prossima* transizione di stato, formalmente  $(X F)$ .
  - ▶ Infine, potremmo voler dire che una formula  $F$  *vale in un certo istante inefinito del futuro*, formalmente  $(F F)$ .
- ▶ **Quantificatori sui Cammini**
  - ▶ Potremmo voler dire che una formula  $F$  *vale indipendentemente* dal nondeterminismo, oppure che vale per *almeno una* scelta nondeterministica. Scriveremo, rispettivamente,  $A F$  e  $E F$ .

## La Logica Temporale CTL\*: Sintassi

- ▶ Gli operatori temporali producono formule da valutare su *cammini* di esecuzione, mentre i quantificatori sui cammini vengono valutati su *stati*.

# La Logica Temporale CTL\*: Sintassi

- ▶ Gli operatori temporali producono formule da valutare su *cammini* di esecuzione, mentre i quantificatori sui cammini vengono valutati su *stati*.
- ▶ **Formule di Stato** su  $AP$ .

$$F_S, G_S ::= P \mid F_S \wedge G_S \mid F_S \vee G_S \mid \neg F_S \mid E F_P \mid A F_P.$$

dove  $P$  è una proposizione atomica in  $AP$ .

- ▶ **Formule di Cammino** su  $AP$ .

$$F_P, G_P ::= F_S \mid F_P \wedge G_P \mid F_P \vee G_P \mid \neg G_P \mid X F_P \mid \\ F F_P \mid G F_P \mid F_P U G_P \mid F_P R G_P$$

## La Logica Temporale CTL\*: Semantica

- ▶ Un **cammino**  $\pi$  in un struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  è una sequenza infinita di stati  $s_0 s_1 s_2 \dots \in S^\omega$  tale che  $(s_n, s_{n+1}) \in R$  per ogni naturale  $n$ .
- ▶ Dato un cammino  $\pi$  e un naturale  $n$ , indicheremo con  $\pi^n$  l' $n$ -esimo suffisso di  $\pi$ , anch'esso cammino.

## La Logica Temporale CTL\*: Semantica

- ▶ Un **cammino**  $\pi$  in un struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  è una sequenza infinita di stati  $s_0 s_1 s_2 \dots \in S^\omega$  tale che  $(s_n, s_{n+1}) \in R$  per ogni naturale  $n$ .
- ▶ Dato un cammino  $\pi$  e un naturale  $n$ , indicheremo con  $\pi^n$  l' $n$ -esimo suffisso di  $\pi$ , anch'esso cammino.
- ▶ Una formula di stato  $F_S$  su  $AP$  è vera in una struttura di Kripke  $\mathcal{M}$  su  $AP$  e in uno stato  $s$  di  $\mathcal{M}$ . In tal caso scriveremo

$$\mathcal{M}, s \models F_S.$$

## La Logica Temporale CTL\*: Semantica

- ▶ Un **cammino**  $\pi$  in un struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  è una sequenza infinita di stati  $s_0 s_1 s_2 \dots \in S^\omega$  tale che  $(s_n, s_{n+1}) \in R$  per ogni naturale  $n$ .
- ▶ Dato un cammino  $\pi$  e un naturale  $n$ , indicheremo con  $\pi^n$  l' $n$ -esimo suffisso di  $\pi$ , anch'esso cammino.
- ▶ Una formula di stato  $F_S$  su  $AP$  è vera in una struttura di Kripke  $\mathcal{M}$  su  $AP$  e in uno stato  $s$  di  $\mathcal{M}$ . In tal caso scriveremo

$$\mathcal{M}, s \models F_S.$$

- ▶ Una formula di cammino  $F_P$  su  $AP$  è vera in una struttura di Kripke  $\mathcal{M}$  su  $AP$  e in un cammino  $\pi$  in  $\mathcal{M}$ . In tal caso scriveremo

$$\mathcal{M}, \pi \models F_P.$$

## CTL\*: Semantica delle Formule di Stato

- ▶ I connettivi  $\neg$ ,  $\wedge$  e  $\vee$  sono interpretati in modo standard.
- ▶ Le proposizioni atomiche si interpretano facendo riferimento alla struttura di Kripke:

$$(S, S_0, R, L), s \models P$$

se e solo se  $P \in L(s)$ .

- ▶ I quantificatori sui cammini fanno ovviamente riferimento alla semantica delle formule di cammino:

$$\mathcal{M}, s \models (\mathbf{E} F_P) \text{ sse } \mathcal{M}, \pi \models F_P$$

per almeno un cammino  $\pi$  che inizi in  $s$ ;

$$\mathcal{M}, s \models (\mathbf{A} F_P) \text{ sse } \mathcal{M}, \pi \models F_P$$

per tutti i cammini  $\pi$  che iniziano in  $s$ .

## CTL\*: Semantica delle Formule di Cammino

- ▶ I connettivi  $\neg$ ,  $\wedge$  e  $\vee$  sono interpretati in modo standard.
- ▶ Le formule di stato si valutano nel primo stato del cammino:

$$\mathcal{M}, \pi \models F_S \text{ sse } \mathcal{M}, s \models F_S.$$

## CTL\*: Semantica delle Formule di Cammino

- ▶ I connettivi  $\neg$ ,  $\wedge$  e  $\vee$  sono interpretati in modo standard.
- ▶ Le formule di stato si valutano nel primo stato del cammino:

$$\mathcal{M}, \pi \models F_S \text{ sse } \mathcal{M}, s \models F_S.$$

- ▶ I quantificatori sui cammini fanno ovviamente riferimento alla semantica delle formule di cammino:

$$\mathcal{M}, \pi \models (\mathbf{X} F_P) \text{ sse } \mathcal{M}, \pi^1 \models F_P$$

$$\mathcal{M}, \pi \models (\mathbf{F} F_P) \text{ sse } \mathcal{M}, \pi^i \models F_P \text{ per almeno un } i;$$

$$\mathcal{M}, \pi \models (\mathbf{G} F_P) \text{ sse } \mathcal{M}, \pi^i \models F_P \text{ per tutti gli } i;$$

$$\mathcal{M}, \pi \models (F_P \mathbf{U} G_P) \text{ sse esiste } k \text{ naturale}$$

$$\text{con } \mathcal{M}, \pi^k \models G_P \text{ e } \mathcal{M}, \pi^j \models F_P \text{ per ogni } 0 \leq j < k;$$

$$\mathcal{M}, \pi \models (F_P \mathbf{R} G_P) \text{ sse per ogni } j \text{ naturale,}$$

$$\text{se per ogni } i < j, \mathcal{M}, \pi^i \not\models F_P, \text{ allora } \mathcal{M}, \pi^j \models G_P.$$

## Due Frammenti di CTL\*

### ► La Logica CTL.

- Ogni operatore temporale *deve essere* immediatamente preceduto da un quantificatore sui cammini.
- In altre parole, la grammatica per le formule di cammino diventa molto più semplice:

$$F_P, G_P ::= X F_S \mid F F_S \mid G F_S \mid F_S \cup G_S \mid F_S R G_S$$

## Due Frammenti di CTL\*

### ► La Logica CTL.

- Ogni operatore temporale *deve essere* immediatamente preceduto da un quantificatore sui cammini.
- In altre parole, la grammatica per le formule di cammino diventa molto più semplice:

$$F_P, G_P ::= X F_S \mid F F_S \mid G F_S \mid F_S \cup G_S \mid F_S R G_S$$

### ► La Logica LTL.

- Le uniche formule considerate sono le formule di cammino, che però vengono implicitamente quantificate con il quantificatore  $A \cdot$ .
- In altre parole, le formule diventano:

$$F_P, G_P ::= P \mid F_P \wedge G_P \mid F_P \vee G_P \mid \neg F_P \mid X F_P \mid \\ F F_P \mid G F_P \mid F_P \cup G_P \mid F_P R G_P$$

# Il Problema del Model Checking

## ► **Model Checking Universale.**

- Data una struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  e una formula di stato  $F_S$ , determinare se  $\mathcal{M}, s \models F_S$  per ogni  $s \in S_0$ .

# Il Problema del Model Checking

## ▶ Model Checking Universale.

- ▶ Data una struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  e una formula di stato  $F_S$ , determinare se  $\mathcal{M}, s \models F_S$  per ogni  $s \in S_0$ .

## ▶ Model Checking Esistenziale

- ▶ Data una struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  e una formula di stato  $F_S$ , determinare se *esiste*  $s \in S_0$  con  $\mathcal{M}, s \models F_S$ .

# Il Problema del Model Checking

## ► Model Checking Universale.

- Data una struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  e una formula di stato  $F_S$ , determinare se  $\mathcal{M}, s \models F_S$  per ogni  $s \in S_0$ .

## ► Model Checking Esistenziale

- Data una struttura di Kripke  $\mathcal{M} = (S, S_0, R, L)$  e una formula di stato  $F_S$ , determinare se esiste  $s \in S_0$  con  $\mathcal{M}, s \models F_S$ .

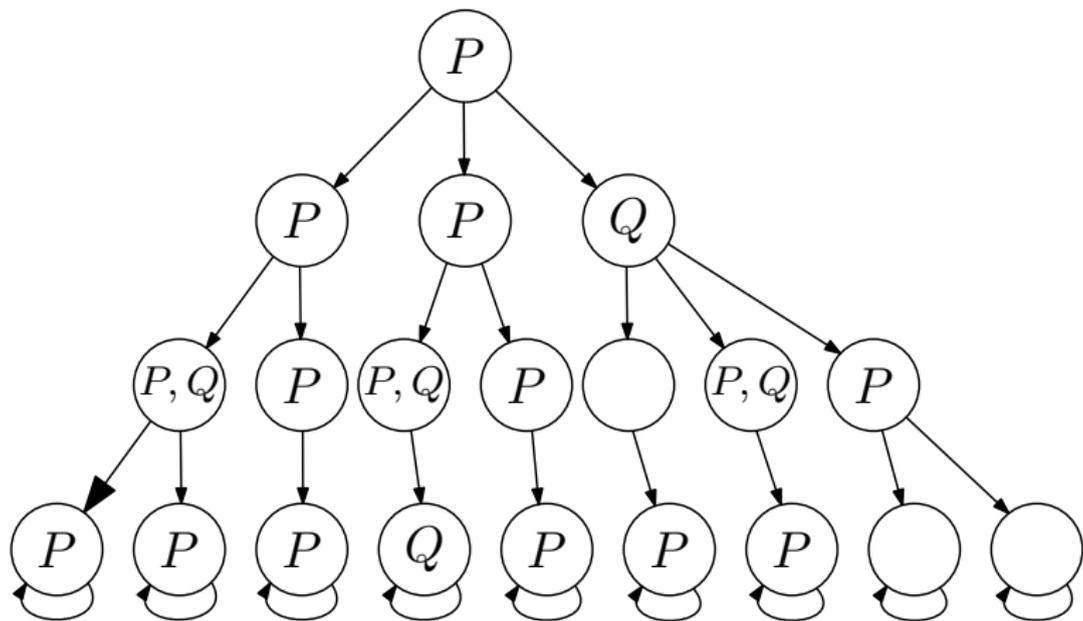
### Teorema

*I problemi del model checking universale e esistenziale sono PSPACE-completi per CTL\*.*

### Teorema

*I problemi del model checking universale e esistenziale per CTL sono risolvibili in tempo polinomiale.*

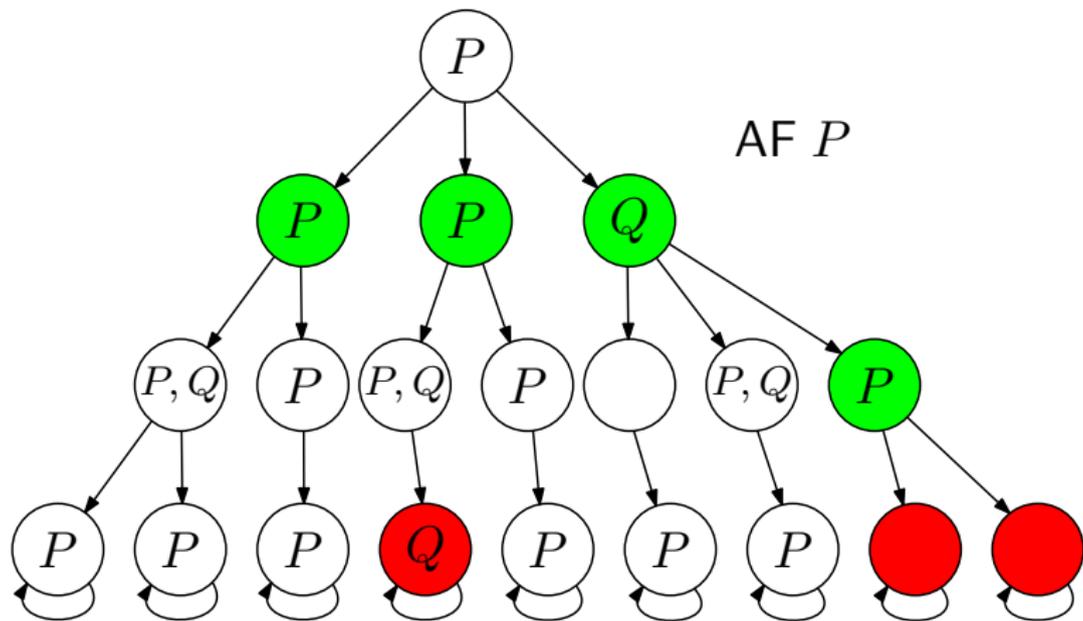
# Esempi



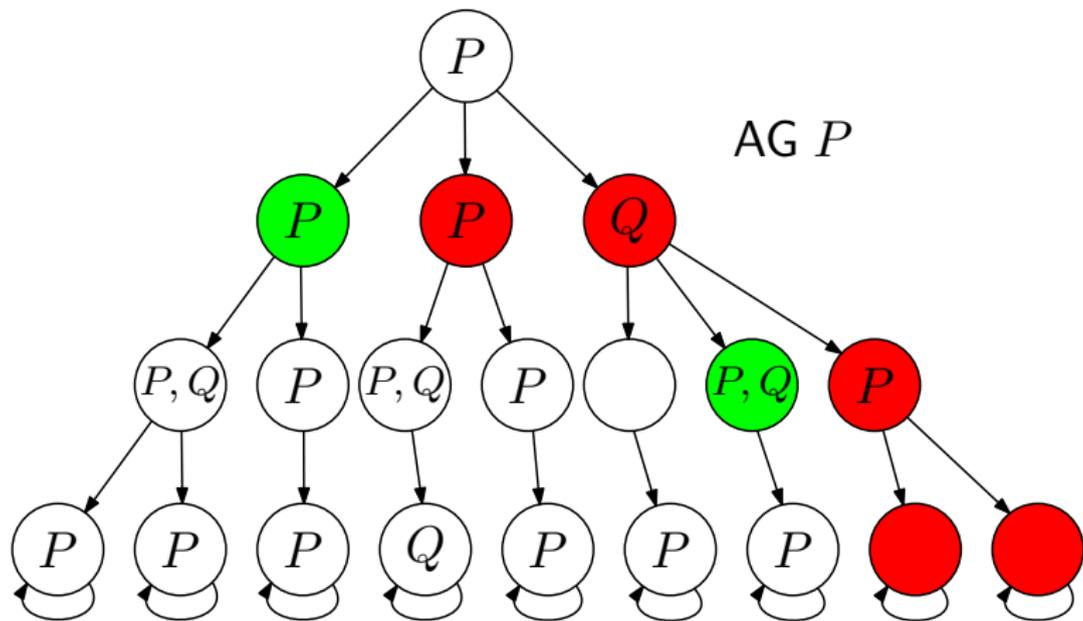




# Esempi

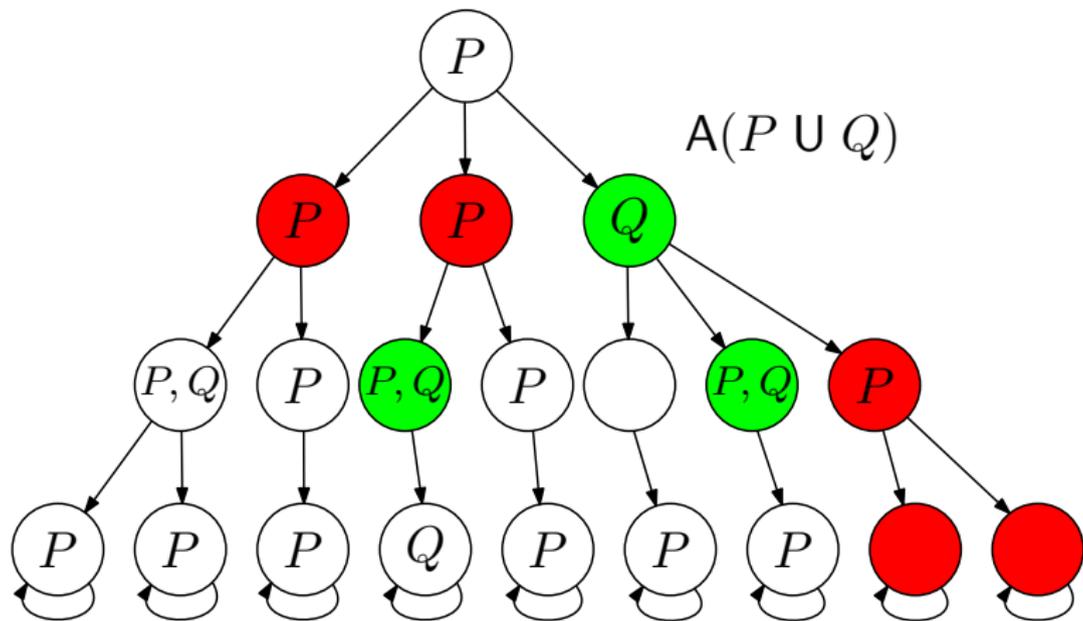


# Esempi





# Esempi



# Esempi

