

DIMOSTRAZIONE DEL TEOREMA DI FAGIN - PRIMA PARTE

TEOREMA. $\exists\text{SO} = \text{NP}$

$\exists\text{SO} = \left\{ \text{struct}(F) \mid F \text{ È FORMULA AL SECONDO ORDINE ESISTENZIALE} \right\}$

$\exists\text{SO} \subseteq \text{NP}$

- IN QUEST'INCLUSIONE CI OCCUPIAMO DI DIMOSTRARE CHE OGNI FORMULA F ESISTENZIALE AL SECONDO ORDINE È TALE PER CUI ESISTE UNA MNT NONDETERMINISTICA E POLITIME M_F CHE DECIDE PROPRIO $\text{struct}(F)$
- ABBIAMO BISOGNO DI UN PAIO DI LEMMI AUSILIARI

LEMMA 1

- OGNIQUALVOLTA ESISTA ALMENO UN SIMBOLO PREDICATIVO DI ARIETÀ ALMENO PARI AD 1, VALE CHE

$$|\text{bin}^n(I)| \geq n$$

DIMOSTRIAMO

- SE ESISTE COME PER IPOTESI, UN SIMBOLO PREDICATIVO P_j DI ARIETA' ALMENO PARI AD 1, ALLORA AVREMO CHE

$$|\text{bin}^n(I)| = |\text{bin}^n(P_1) \dots \text{bin}^n(P_m) \text{bin}^n(\varphi_1) \dots \text{bin}^n(\varphi_k)|$$
$$\geq |\text{bin}^n(P_j)| = n^{\text{ar}(P_j)} \geq n$$

□

LEMMA 2

$\text{FO} \subseteq \text{P}$

DIMOSTRIAMO

- DIMOSTRARE $\text{FO} \subseteq \text{P}$ SIGNIFICA DIMOSTRARE CHE PER OGNI F CHIUSA NELLA LOGICA AL PRIM'ORDINE, $\text{struct}(F) \subseteq \text{P}$
- NON POSSIAMO PROCEDERE QUINDI PER INDUZIONE PERCHÉ F POTREBBE AVERE SOTTOFORMULE APERTE, ALLE QUALI NON SI PUÒ APPLICARE L'IPOTESI INDUTTIVA.
- OCCORRE QUINDI DIMOSTRARE UN RISULTATO LEGGERMENTE PIÙ FORTE, OVVERO IL SEGUENTE:

PER OGNI F CON VARIABILI LIBERE x_1, \dots, x_m ESISTE UN ALGORITMO A_F POLYTIME TALE CHE SU INPUT S, i_1, \dots, i_m DETERMINA SE $S = \text{bin}^n(I)$ DOVE

$$(A_n, I), \mathcal{I} \models F$$

$$\text{DOVE } \mathcal{I}(x_j) = \dot{a}_j$$

QUESTO È EFFETTIVAMENTE UNO STATEMENT CHE POSSIAMO DIMOSTRARE PER INDUZIONE SULLA STRUTTURA DI F :

- SE $F: P(t_1, \dots, t_p)$ ALLORA \mathcal{A}_F PROCEDERÀ NEL MODO SEGUENTE:
 - PRIMA DI TUTTO CALCOLANDO $\llbracket t_i \rrbracket_{\mathcal{I}}$ DOVE \mathcal{I} È L'AMBIENTE CHE ASSEGNA \dot{a}_j AD x_j
 - POI, CONTROLLA CHE L'INTERPRETAZIONE DI P , RICAVABILE DA S SIA TALE PER CUI $(\llbracket t_1 \rrbracket_{\mathcal{I}}, \dots, \llbracket t_p \rrbracket_{\mathcal{I}})$ APPARTIENE A TALE INTERPRETAZIONE.

OSSERVIAMO CHE IN QUESTO MODO \mathcal{A}_F DETERMINA CORRETTAMENTE SE

$$(A_n, I), \mathcal{I} \models F.$$

- SE $F = F_1 \wedge F_2$, ALLORA \mathcal{A}_F LO COSTRUIRÒ A PARTIRE DA \mathcal{A}_{F_1} E \mathcal{A}_{F_2} , I QUALI ESISTONO PER IPOTESI INDUTTIVA. IN PARTICOLARE \mathcal{A}_F RITORNERÀ IL VALORE 1 SSE \mathcal{A}_{F_1} E \mathcal{A}_{F_2} RITORNANO IL VALORE 1
- SE $F = F_1 \vee F_2$ O $F = \neg F_1$, ALLORA

SI PROCEDE ESATTAMENTE COME
NEL CASO PRECEDENTE

• SE $F = \exists x. G$ ALLORA PROCEDIAMO
USANDO L'IPOTESI INDUTTIVA E
IL LEMMA 1. PER L'IPOTESI INDUTTIVA
INFATTI, A_G ESISTE POLYTIME.

INOLTRE A_G SI ASPETTA ANCHE
UN INPUT i_q RELATIVO PROPRIO
ALLA VARIABILE x . CIO' CHE
FARA' A_F E' CHIAMARE A_G

PIU' VOLTE, UNA PER OGNI
VALORE POSSIBILE DI i_q .

POICHE' IL NUMERO DI TALI
VALORI POSSIBILI E' n E

PER IL LEMMA 1, $|bin^n(I)| \geq n$

A_F PRENDERA' TEMPO POLINOMIALE

IL RISULTATO RESTITUITO DA A_F

SARA' INFINE 1 SSE A_G RITORNA

1 ALMENO UNA VOLTA.

• SE $F = \forall x. G$, ALLORA POSSIAMO
PROCEDERE ANALOGAMENTE AL
CASO PRECEDENTE



$\exists SO \subseteq NP$

$FO \subseteq P$ ~ LA VOLTA SCORSA

$\exists SO \subseteq NP$

DIMOSTRIAMO

RICORDIAMO INNANZITUTTO CHE UNA FORMULA "DI" $\exists SO$ È NELLA FORMA

$$G \equiv \exists X_1^{n_1} \dots \exists X_m^{n_m} . F$$

DOVE F È UNA FORMULA AL PRIM'ORDINE. POSSIAMO DIRE CHE IL PROBLEMA DI VERIFICARE SE $bin^n(I)$ e $struct(G)$ PUÒ ESSERE RISOLTO CONTROLLANDO CHE $bin^n(J)$ e $struct(F)$, DOVE J È UN'INTERPRETAZIONE CHE ESTENDE I CON DELLE STRINGHE CHE INTERPRETANO $X_1^{n_1}, \dots, X_m^{n_m}$. ABBIAMO INFATTI CHE

$$(A_n, I) \models G$$



$$(A_n, J) \models F \left\{ R_1 / X_1^{n_1}, \dots, R_m / X_m^{n_m} \right\}$$

DOVE R_1, \dots, R_m SONO SIMBOLI CHE NON OCCORRONO IN F E J INTERPRETA TALI SIMBOLI IN UN MODO QUALUNQUE

A QUESTO PUNTO È CHIARO COME POSSA ESSERE COSTRUITO UN ALGORITMO DI DECISIONE NONDETERMINISTICO E POLYTIME PER $struct(G)$:

1. ESTRAE DALLA STRINGA IN INPUT IL PARAMETRO n.

2. GENERA M STRINGHE BINARIE IN MODO NONDETERMINISTICO, CIASCUNA CORRISPONDENTE AD UNA POSSIBILE INTERPRETAZIONE PER R_i
3. MODIFICHERÀ LA STRINGA IN INPUT USANDO LE STRINGHE COSTRUITE AL PUNTO 2 IN MODO DA FAR DIVENTARE LA PRIMA UNA CODIFICA DI UNA CERTA INTERPRETAZIONE J PER $F\{R_1/x_{i1}^{h_1}, \dots, R_m/x_{im}^{h_m}\}$.
4. CHIAMEREMO POI L'ALGORITMO POLYTIME PER LA DECISIONE DI

$\text{struct}(F\{R_i/x_{i1}^{h_1}\})$

CHE SAPPIAMO COSTRUIRE GRAZIE AL LEMMA $FO \leq P$.

OSSERVIAMO COME L'ALGORITMO CHE ABBIAMO COSTRUITO SIA CORRETTO, NONDETERMINISTICO E POLYTIME. DI CONSEGUENZA, $\text{struct}(G) \in NP$ ⊠

NPC \exists SO

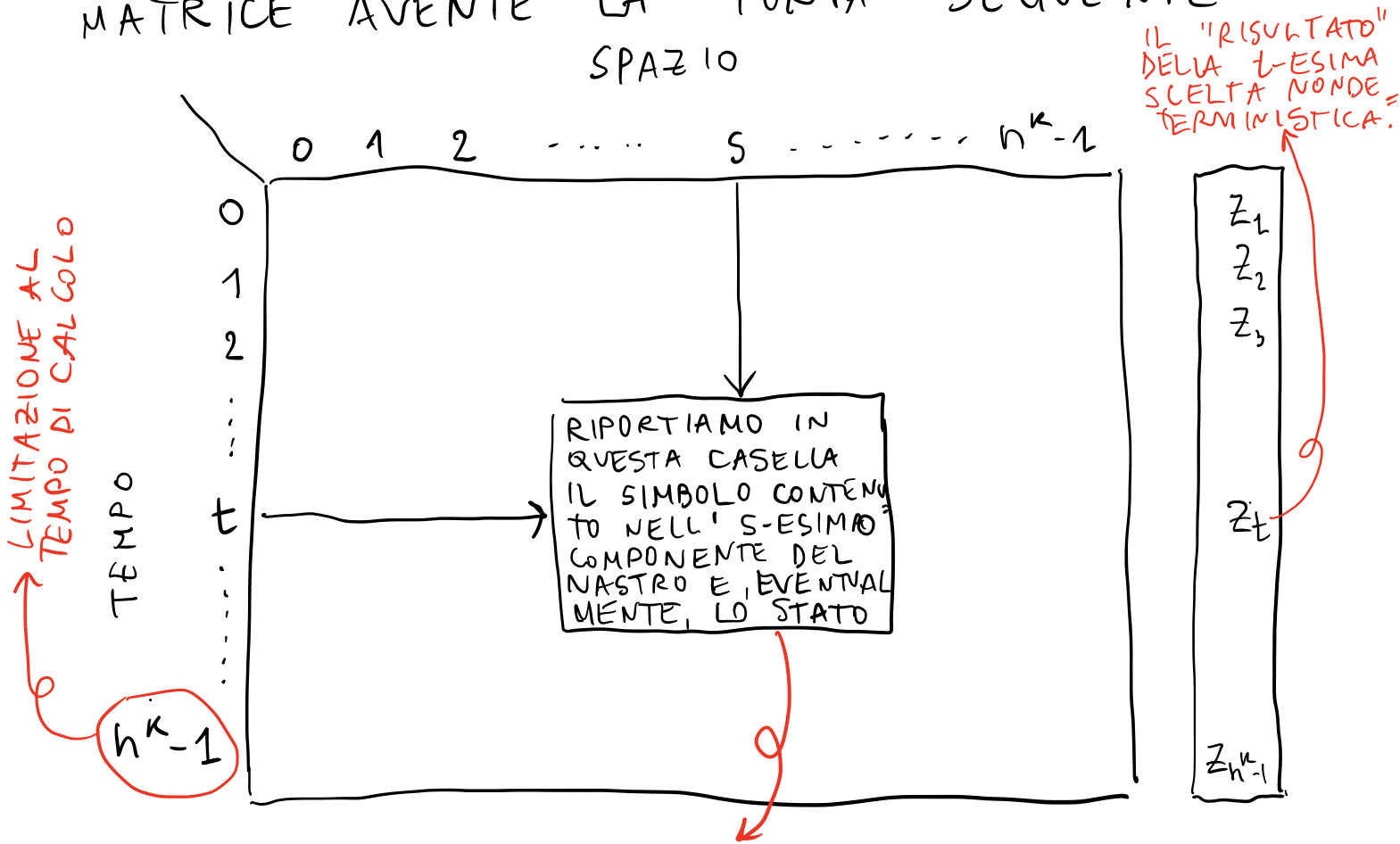
- SI TRATTA ORA DI CAPIRE SE OGNI PROBLEMA IN NP POSSA DIVENTARE UNA FORMULA "DI" \exists SO.
- PROCEDEREMO FACENDO VEDERE CHE OGNI MACCHINA NONDETERMINISTICA E POLYTIME M CORRISPONDE ED È CODIFICABILE IN UNA FORMULA F_M IN MODO TALE CHE

$$\text{struct}(F_M) = \{x \in \{0, 1\}^* \mid M \text{ ACCETTA } x\}$$

- F_M SARÀ UNA FORMULA CHE USA, OLTRE ALLE VARIABILI AL SECOND'ORDINE, UN SINGOLO

SIMBOLO PREDICATIVO UNARIO, CHE INDICHIAMO CON S.

LA FORMULA F_M "VEDE" L'ESECUZIONE DI M SU UN CERTO INPUT COME UNA MATRICE AVENTE LA FORMA SEGUENTE SPAZIO



GLI ELEMENTI DI QUESTA MATRICE SARANNO ELEMENTI DELL'INSIEME

$$\sum \oplus (\sum \times Q)$$

IL SOLO SIMBOLO QUANDO LA TESTINA NON E' "LI"

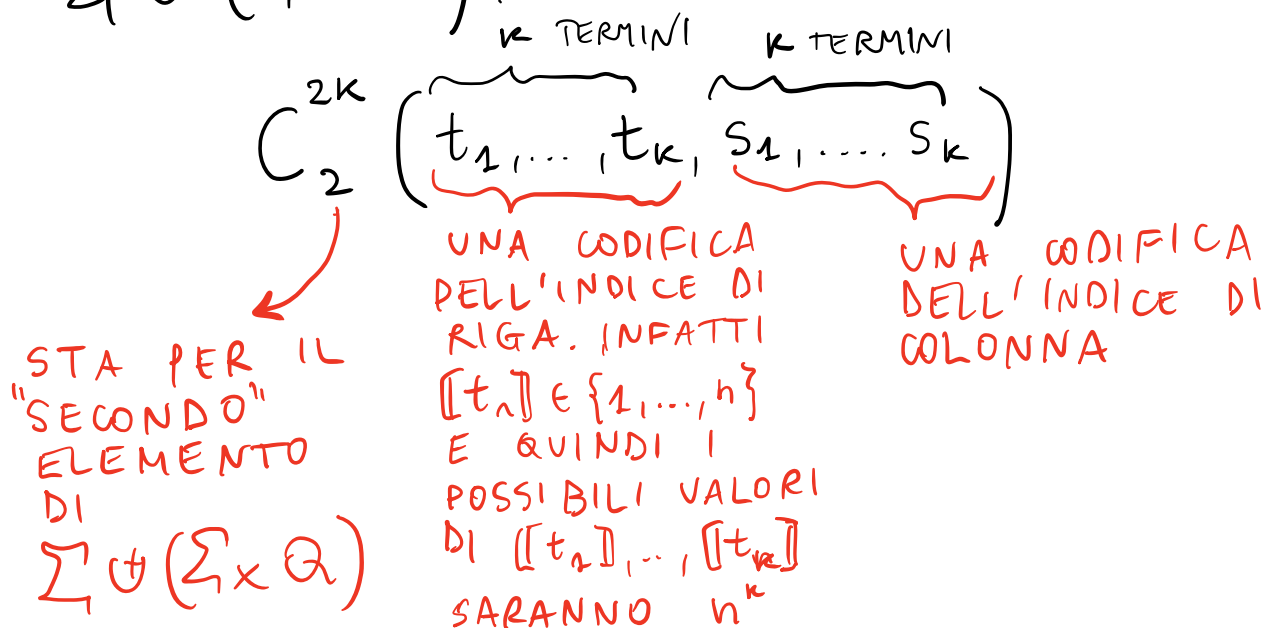
SIMBOLO E STATO, QUANDO LA TESTINA E' PROPRIO "LI"

LA FORMULA CHE VOGLIAMO COSTRUIRE AVRA' LA FORMA SEGUENTE

$$F_M = \exists C_1^{2k} \dots \exists C_g^{2k} \exists \Delta^k \cdot \psi_M$$

DOVE:

- g È $|\Sigma \uplus (\Sigma \times \mathcal{Q})|$, OVVERO IL NUMERO DI VALORI DIVERSI CHE POSSIAMO TROVARE IN UNA CASELLA DELLA MATRICE
- k È L'ESPONENTE DEL POLINOMIO $n^k - 1$
- IL PREDICATO C_i^{2k} (DOVE $i \in \{1, \dots, g\}$) È UN PREDICATO CHE INDICA, INTUITIVAMENTE SE LA CASELLA DI INDICE (t, s) È EFFETTIVAMENTE i , QUEST'ULTIMO CODIFICA DEL CORRISPONDENTE VALORE DI $\Sigma \uplus (\Sigma \times \mathcal{Q})$. AD ESEMPIO



VALE 1 SE NELLA CASELLA DI COORDINATE $(\llbracket t_1 \rrbracket, \dots, \llbracket t_k \rrbracket)$ E $(\llbracket s_1 \rrbracket, \dots, \llbracket s_k \rrbracket)$ C'È PROPRIO IL SIMBOLO CORRISPONDENTE A 2, OSSIA IL SECONDO ELEMENTO DI $\Sigma \uplus (\Sigma \times \mathcal{Q})$

- Δ^n AVRA' IL RUOLO DI CATTURARE LE SCELTE NONDETERMINISTICHE, NEL MODO SEGUENTE:

$\Delta^n(t_1, \dots, t_k)$
 VARRA' 0 SE ALL'ISTANTE ($\llbracket t_1 \rrbracket, \dots, \llbracket t_k \rrbracket$)
 LA MACCHINA M SEGUE LA PRIMA DELLE
 DUE STRADE NON DETERMINISTICHE, 1
 ALTRIMENTI

- LA FORMULA φ_M SARA' IN REALTA'
 UNA FORMULA CHE PRESCRIVE COME I
 VARI VALORI DI C_1, \dots, C_g SONO TRA
 LORO LEGATI, COME RIFLETTONO L'INPUT
 E COME INFLUENZANO L'OUTPUT. PIU'
 NELLO SPECIFICO

$$\varphi_M = \alpha_M \wedge \beta_M \wedge \gamma_M \wedge \delta_M$$

$C_i(\bar{0}, \bar{1})$
 CODIFICA
 L'INPUT

$C_i(\bar{1}, \bar{1})$ E
 $C_j(\bar{1}, \bar{1})$ NON
 SONO IN
 CONTRADDIZIONE
 OVVERO AL PIU'
 VNO DEI DUE VALE

CODIFICA DELLA
 FUNZIONE DI TRANSI-
 ZIONE DI M

ALL'ISTANTE
 $n^k - 1$ LA
 MACCHINA SI
 TROVA IN
 UNO STATO
 DI ACCETTAZIONE

VEDIAMO UN PO' PIU' NELLO SPECIFICO
 COME SIA POSSIBILE DEFINIRE QUESTE
 FORMULE

$$\alpha_M = \forall x. \left(\neg S(x) \rightarrow C_{\langle 0 \rangle}^{2k} \left(\underbrace{0, \dots, 0}_{k \text{ VOLTE}}, \underbrace{0, \dots, 0}_{k-1}, x \right) \right)$$

LA CODIFICA
 DI $0 \in \Sigma$ IN
 $\{1, \dots, g\}$

$$\wedge (S(x) \rightarrow C_{\langle 1 \rangle}^{2k} \left(\underbrace{0, \dots, 0}_{k \text{ VOLTE}}, \underbrace{0, \dots, 0}_{k-1}, x \right))$$

$$\begin{aligned} & \left(\forall y_2 \dots y_k \cdot C_{\langle \text{BLANK} \rangle}^{2k} \left(\underbrace{0, \dots, 0}_{k \text{ VOLTE}}, 1, y_2 \dots y_k \right) \right) \\ \wedge & \left(\forall y_1, y_3 \dots y_k \cdot C_{\langle \text{BLANK} \rangle}^{2k} \left(0, \dots, 0, y_1, 1, y_3 \dots y_k \right) \right) \end{aligned}$$

$$\beta_M = \forall \bar{x} \cdot \forall \bar{y} \cdot \bigwedge_{i \neq j} C_i(\bar{x}, \bar{y}) \rightarrow \neg C_j(\bar{x}, \bar{y})$$

δ_M È IMPOSSIBILE A DESCRIVERSI IN MODO ESPLICITO. SE, AD ESEMPIO LA FUNZIONE DI TRANSIZIONE DI M DICESSE CHE

$$(q, a) \mapsto (q', a', \leftarrow), (q'', a'', \rightarrow)$$

ALLORA SCRIVEREI QUALCOSA COME

$$\forall \bar{x} \cdot \forall \bar{y} \cdot \left[C_{\langle q, a \rangle}^{2k}(\bar{x}, \bar{y}) \rightarrow \right.$$

$$\left. (\Delta(x) \rightarrow C_{\langle q', a' \rangle}^{2k}(\bar{x}+1, \bar{y}+1)) \wedge \right.$$

$$\left. (\neg \Delta(x) \rightarrow C_{\langle q'', a'' \rangle}^{2k}(\bar{x}+1, \bar{y}-1)) \right]$$

OCCORRE ANCHE SPECIFICARE CHE TUTTE LE ALTRE POSIZIONI SUL NASTRO, ALL'ISTANTE $\bar{x}+1$ RIMANGONO INVARIATE

COSA SIGNIFICA QUESTA COSA? OCCORRE CATTURARE L'ADDIZIONE E LA SOTTRAZIONE DI UN ELEMENTO ALL'INTERNO DELLA LOGICA

δ_M È MOLTO SEMPLICE. BASTA

STIPULARE CHE LO STATO DELLA MACCHINA ALL'ISTANTE $n^k - 1$ SIA UNO STATO DI ACCETTAZIONE q_{acc} .

$$\bigvee_{d \in \Sigma} \exists y_1 \dots \exists y_n \cdot C_{\langle q_{acc}, d \rangle}^{2^k}(\bar{m}_x, \bar{y})$$

LA CORRETTEZZA DI QUESTA CODIFICA LA POSSIAMO DIMOSTRARE, SENZA ANDARE NEI DETTAGLI, NEL MODO SEGUENTE: SE I CODIFICA LA STRINGA $v \in \{0, 1\}^*$ ALLORA PER OGNI AMBIENTE Σ , SE

PER INDUZIONE SU t .

$$(A_n, I), \Sigma \models \alpha_M \wedge \beta_M \wedge \gamma_M \wedge \delta_M$$

ALLORA $\Sigma(C_i^{2^k})$ AVRÀ IL SUO VALORE CORRETTO, OVVERO $\Sigma(C_i^{2^k})$ VARRÀ IN CORRISPONDENZA DELL'ISTANTE t -ESIMO E DELLA CASELLA s -ESIMA SE LA MACCHINA M SU INPUT v DOPO t PASSI SI TROVA NELLO STATO i IN POSIZIONE s .