

La risposta corretta è: Sono entrambe esatte.

Domanda 15

Risposta  
corretta

Punteggio  
ottenuto 1,00 su  
1,00

Contrassegna  
domanda

If

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Then:

Scegli un'alternativa:

- a.  $x = (1, 1)^T$  è un autovettore di  $A$ .
- b.  $x = (0, 0)^T$  è un autovettore di  $A$ .
- c.  $x = (1, 0)^T$  è un autovettore di  $A$ .



La risposta corretta è:  $x = (1, 0)^T$  è un autovettore di  $A$ .

Fine revisione



La risposta corretta è:  $f'(z) = 0.58 \times 10^1$ .

Domanda 14

Risposta errata

Punteggio  
ottenuto 0,00 su  
1,00

Contrassegna  
domanda

Sia  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione strettamente convessa, allora:

Scegli un'alternativa:

- a.  $\nabla f(x^*) = 0$  è una condizione necessaria e sufficiente affinché  $x^*$  sia un punto di minimo globale.
- b. Sono entrambe esatte.
- c. Ogni punto stazionario è un punto di minimo globale.



La risposta corretta è: Sono entrambe esatte.

Domanda 15

Risposta  
corretta

Punteggio  
ottenuto 1,00 su  
1,00

Contrassegna  
domanda

If

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Then:

Scegli un'alternativa:

- a.  $x = (1, 1)^T$  è un autovettore di  $A$ .
- b.  $x = (0, 0)^T$  è un autovettore di  $A$ .



Domanda 12  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Se  $A$  è una matrice  $n \times n$  allora:

Scegli un'alternativa:

- a. Nessuna delle precedenti.
- b.  $\|A\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{i,j}^2}$ .
- c.  $\|A\|_2 = \rho(A^T A)$ .



La risposta corretta è:  $\|A\|_2 = \rho(A^T A)$ .

Domanda 13  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Nel sistema Floating Point  $\mathcal{F}(10, 2, -2, 2)$ , se  $x = \pi$ ,  $w = e$ , e  $z = fl(x) + fl(w)$ , allora:

Scegli un'alternativa:

- a.  $fl(z) = 0.585 \times 10^1$ .
- b.  $fl(z) = 0.58 \times 10^1$ .
- c.  $fl(z) = 0.59 \times 10^1$ .



La risposta corretta è:  $fl(z) = 0.58 \times 10^1$ .

Domanda 14  
Risposta errata  
Punteggio

Sia  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una funzione strettamente convessa, allora:

Domanda 10  
Risposta errata  
Punteggio ottenuto 0,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

La decomposizione in valori singolari della matrice  $A$  esiste :

Scegli un'alternativa:

- a. Sempre.
- b. Solo se la matrice è quadrata.
- c. Solo se la matrice ha rango massimo.



La risposta corretta è: Sempre.

Domanda 11  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Se  $A = U\Sigma V^T$  è la decomposizione SVD di una matrice  $A$   $m \times n$ , allora:

Scegli un'alternativa:

- a. Nessuna delle precedenti.
- b. Gli elementi della matrice diagonale  $\Sigma$  sono gli autovalori di  $A$ , in ordine decrescente.
- c. Gli elementi della matrice diagonale  $\Sigma$  sono i valori singolari di  $A$ , in ordine decrescente.



La risposta corretta è: Gli elementi della matrice diagonale  $\Sigma$  sono i valori singolari di  $A$ , in ordine decrescente.

Domanda 12  
Risposta corretta

Se  $A$  è una matrice  $n \times n$  allora:

Domanda 8  
Risposta errata  
Punteggio ottenuto 0,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Se il vettore  $v = (10^6, 0)^T$  è approssimato dal vettore  $\tilde{v} = (999996, 1)^T$ , allora in  $\|\cdot\|_1$  l'errore relativo tra  $v$  e  $\tilde{v}$  è:

Scegli un'alternativa:

- a. Nessuna delle precedenti.
- b.  $5 \cdot 10^{-6}$ .
- c.  $4 \cdot 10^{-6}$ .

La risposta corretta è:  $5 \cdot 10^{-6}$ .

Domanda 9  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

La fattorizzazione di Gauss  $A = LR$ :

Scegli un'alternativa:

- a. Nessuna delle precedenti.
- b. Può non esistere anche se  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  non singolare.
- c. Esiste solo se  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  è non singolare.

La risposta corretta è: Può non esistere anche se  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  non singolare.

Domanda 10  
Risposta errata

La decomposizione in valori singolari della matrice  $A$  esiste:

La risposta corretta è:  $K_2(A) = 2$ .

Domanda 6  
Risposta errata  
Punteggio ottenuto 0,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Il sistema Floating Point  $\mathcal{F}(2, 3, -2, 1)$  contiene:

Scegli un'alternativa:

- a. 17 numeri.
- b. 33 numeri.
- c. Nessuna delle precedenti.

La risposta corretta è: 33 numeri.

Domanda 7  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Un sistema lineare  $Ax = b$ , con  $A$   $n \times n$  non singolare, ammette **sempre**:

Scegli un'alternativa:

- a. nessuna soluzione.
- b. una e una sola soluzione.
- c. infinite soluzioni.

La risposta corretta è: una e una sola soluzione.

Domanda 8

La risposta corretta è:  $x^{(1)} = (-1, 0)^T$ .

Domanda 5

Risposta  
corretta

Punteggio  
ottenuto 1,00 su  
1,00

Contrassegna  
domanda

Se

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Allora:

Scegli un'alternativa:

- a.  $K_2(A) = 2$ .
- b.  $K_2(A) = 4$ .
- c.  $K_2(A) = \frac{4}{3}$ .



La risposta corretta è:  $K_2(A) = 2$ .

Domanda 6

Risposta errata

Punteggio  
ottenuto 0,00 su  
1,00

Il sistema Floating Point  $\mathcal{F}(2, 3, -2, 1)$  contiene:

Scegli un'alternativa:



Domanda 3  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Sia  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $m > n$ , con  $r = \text{rg}(A)$ , allora:

Scegli un'alternativa:

- a. è sempre possibile scrivere  $A$  come  $U\Sigma V^T$ , dove  $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$  è ortogonale,  $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ ,  $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$  sono ortogonali se e solo se  $\text{rg}(A) = n$ .
- b. è sempre possibile scrivere  $A$  come  $U\Sigma V^T$ , dove  $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$  è diagonale,  $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ ,  $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$  sono ortogonali.
- c. Nessuna delle precedenti.



La risposta corretta è: è sempre possibile scrivere  $A$  come  $U\Sigma V^T$ , dove  $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$  è diagonale,  $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ ,  $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$  sono ortogonali.

Domanda 4  
Risposta errata  
Punteggio ottenuto 0,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definita come  $f(x_1, x_2) = x_1 e^{x_2}$ , scelta come iterata iniziale del metodo del gradiente  $x^{(0)} = (0, 0)^T$  e  $\alpha = 1$ , allora:

Scegli un'alternativa:

- a.  $x^{(1)} = (-1, 0)^T$ .
- b.  $x^{(1)} = (1, 0)^T$ .
- c.  $x^{(1)} = (0, 0)^T$ .



La risposta corretta è:  $x^{(1)} = (-1, 0)^T$ .



Valutazione 9,00 su un massimo di 15,00 (60%)

Domanda 1  
Risposta corretta  
Punteggio ottenuto 1,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Sia  $A n \times n$  non singolare, con  $A = LR$  fattorizzazione di Gauss, allora la soluzione del sistema  $Ax = b$  si ottiene risolvendo:

Scegli un'alternativa:

- a.  $\begin{cases} Ly = Pb \\ Rx = y \end{cases}$
- b.  $\begin{cases} Ly = b \\ Rx = y \end{cases}$
- c.  $\begin{cases} Lx = y \\ Rx = y \end{cases}$



La risposta corretta è:  $\begin{cases} Ly = b \\ Rx = y \end{cases}$

Domanda 2  
Risposta errata  
Punteggio ottenuto 0,00 su 1,00  
Contrassegna domanda

Sia  $F(x) = 3x^2 + 2x$  con  $x_0 = -0.5$ . Applicando il Metodo di Newton per risolvere  $F(x) = 0$  si ha

Scegli un'alternativa:

- a.  $x_1 = -0.75$
- b.  $x_1 = 0.25$
- c.  $x_1 = -0.255$



La risposta corretta è:  $x_1 = -0.75$

x	✓	x	✓	x
11	12	13	14	15
✓	✓	✓	x	✓

[Visualizza una pagina alla volta](#)  
[Fine revisione](#)